

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number : 05-100952

(43)Date of publication of application : 23.04.1993

(51)Int.Cl.

G06F 12/08

G06F 12/08

G06F 15/16

(21)Application number : 03-258819

(71)Applicant : FUJI XEROX CO LTD

(22)Date of filing : 07.10.1991

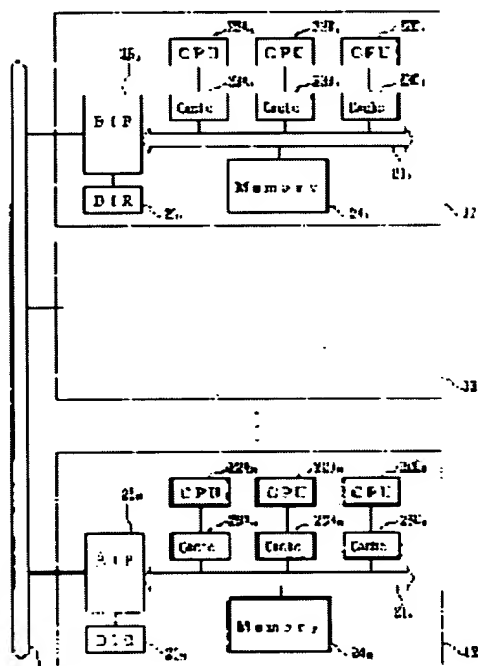
(72)Inventor : YANAGISAWA KATSUHIKO
KASUYA ATSUSHI

(54) DATA PROCESSOR

(57)Abstract:

PURPOSE: To provide the data processor having an economical and large scale multi-processor.

CONSTITUTION: This data processor is constituted of plural processor segments 12 constituted of plural processors 22, a memory 24, cache memories 23 which are placed at every processor 22 and hold a copy of a partial area of the memory 24, a memory bus 21 having a snoop mechanism and for coupling these cache memories 23 and the memory 24, and a bus interface part 25 connected to the memory bus 21, respectively, and a system bus 11 for connecting them. In the bus interface part 25 of every processor segment 12, a directory 26 for storing address information of data in the own processor segment 12 held in the cache memory 23 in another processor segment connected to the system bus 11 is arranged.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination] 14.08.1997

[Date of sending the examiner's decision of rejection] 26.03.2002

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of

rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's
decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19) 日本国特許庁 (J P)

(12) 公開特許公報 (A)

(11) 特許出願公開番号

特開平5-100952

(43) 公開日 平成5年 (1993) 4月23日

(51) Int. Cl. ⁶	識別記号	序内整理番号	F I	技術表示箇所
G 0 6 F 12/08	H	7232-5B		
	3 1 0 B	7232-5B		
15/16	3 2 0 K	8840-5L		

審査請求 未請求 請求項の数 3 (全 24 頁)

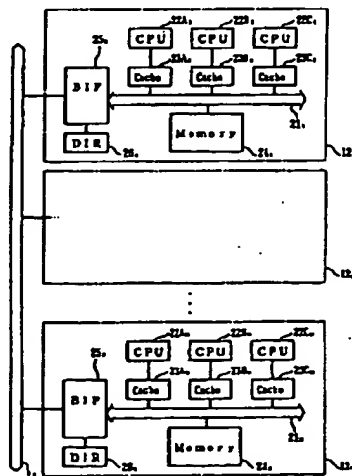
(21) 出願番号	特願平3-258819	(71) 出願人	000005496 富士ゼロックス株式会社 東京都港区赤坂三丁目3番5号
(22) 出願日	平成3年 (1991) 10月7日	(72) 発明者	柳沢 克彦 埼玉県岩槻市府内3丁目7番1号 富士ゼロックス株式会社岩槻事業所内
		(72) 発明者	粕谷 淳 埼玉県岩槻市府内3丁目7番1号 富士ゼロックス株式会社岩槻事業所内
		(74) 代理人	弁理士 山内 梅雄

(54) 【発明の名称】 データ処理装置

(57) 【要約】

【目的】 経済的で大規模なマルチ・プロセッサを有するデータ処理装置を提供する。

【構成】 データ処理装置を、複数のプロセッサ22と、メモリ24と、それぞれのプロセッサ22ごとに配置されメモリ24の一部領域のコピーを保持するキャッシュ・メモリ23と、スヌープ機構を有しこれらキャッシュ・メモリ23とメモリ24を結合するメモリ・バス21と、このメモリ・バス21に接続されたバス・インターフェース部25とからそれぞれ構成される複数のプロセッサ・セグメント12と、これらを接続するシステム・バス11とで構成する。プロセッサ・セグメント12ごとのバス・インターフェース部25には、システム・バス12に接続された他のプロセッサ・セグメント12内のキャッシュ・メモリ23に保持されている自己のプロセッサ・セグメント12内のデータのアドレス情報を記憶するディレクトリ26が配置されている。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 複数のプロセッサと、メモリと、それぞれのプロセッサごとに配置され前記メモリの一部領域のコピーを保持するキャッシュ・メモリと、スヌープ機構を有しこれらキャッシュ・メモリと前記メモリを結合するメモリ・バスと、このメモリ・バスに接続されたバス・インターフェース部とからそれぞれ構成される複数のプロセッサ・セグメントが、それぞれの前記バス・インターフェース部を介して共通のシステム・バスと接続されており、これらプロセッサ・セグメントごとのバス・インターフェース部には、前記システム・バスに接続された他のプロセッサ・セグメント内のキャッシュ・メモリに保持されている自己のプロセッサ・セグメント内のデータのアドレス情報を記憶するためのディレクトリが配置されていることを特徴とするデータ処理装置。

【請求項2】 複数のプロセッサと、メモリと、このメモリの一部領域のコピーを保持するキャッシュ・メモリと、スヌープ機構を有しこれら複数のプロセッサと、メモリおよびキャッシュ・メモリを結合するメモリ・バスと、このメモリ・バスに接続されたバス・インターフェース部とからそれぞれ構成される複数のプロセッサ・セグメントが、それぞれの前記バス・インターフェース部を介して共通のシステム・バスと接続されており、これらプロセッサ・セグメントごとのバス・インターフェース部には、前記システム・バスに接続された他のプロセッサ・セグメント内のキャッシュ・メモリに保持されている自己のプロセッサ・セグメント内のデータのアドレス情報を記憶するためのディレクトリが配置されていることを特徴とするデータ処理装置。

【請求項3】 複数のプロセッサと、メモリと、このメモリと接続されその一部領域のコピーを保持するキャッシュ・メモリと、スヌープ機構を有し前記複数のプロセッサと前記キャッシュ・メモリとを結合するメモリ・バスと、このメモリ・バスに接続されたバス・インターフェース部とからそれぞれ構成される複数のプロセッサ・セグメントが、それぞれの前記バス・インターフェース部を介して共通のシステム・バスと接続されており、これらプロセッサ・セグメントごとのバス・インターフェース部には、前記システム・バスに接続された他のプロセッサ・セグメント内のキャッシュ・メモリに保持されている自己のプロセッサ・セグメント内のデータのアドレス情報を記憶するためのディレクトリが配置されていることを特徴とするデータ処理装置。

【発明の詳細な説明】

【0001】

【産業上の利用分野】 本発明はマルチ・プロセッサのキャッシュ上でのデータの不一致の発生を防ぐ機構を有するデータ処理装置に関する。

【0002】

【従来の技術】 高性能のワークステーションのようにデ

ータの高速処理を必要とする装置の分野では、複数のプロセッサを用いてデータ処理を行うようにしたマルチ・プロセッサ形式を採用する傾向にある。これは、プロセッサ自体の性能が向上しているものの、単独のプロセッサを用いてデータ処理を飛躍的に高速化することはかなり困難なことによるものである。複数のプロセッサを用いる場合には、各プロセッサとメモリとの間に高速のキャッシュ・メモリを配置して、プロセッサとメモリ間のバス（以下メモリ・バスという。）の使用頻度を下げる工夫が一般的に採られている。

【0003】 このような複数のプロセッサにそれぞれ対応してキャッシュ・メモリが存在すると、各キャッシュ・メモリ間に格納されているデータの間に不一致が発生する可能性が生じる。こうした不具合を防止するために、従来から次の2つの方式が一般に知られている。

【0004】 (1) スヌープ方式：各キャッシュ・メモリがメモリ・バス上のアクセスを監視する方式である。

【0005】 (2) ディレクトリ方式：主記憶上のメモリ・ブロックごとにキャッシュ状態を記憶する方式である。

【0006】 このうち(1)のスヌープ方式については、例えばCache Coherence Protocols: Evaluation Using a Multiprocessor Simulation Model, James Archibald & Jean-Loup Bare, ACM Transaction on Computer System, Vol.4, NO. 4 November 1986, page 273-298. にいろいろなスヌープ方式についての解説と性能の比較に関する記述がある。また、日経エレクトロニクス 1988年11月28日号P101~121の“100MPS時代へ向け胎動を始めたマルチ・プロセッサ型ワークステーション”にも、今後のワークステーションの方向性として、このスヌープ方式のアーキテクチャについての説明が行われている。

【0007】 また、(2)のディレクトリ方式については、例えばDirectory-Based Cache Coherence in Large Scale Multiprocessor, D. Chaiken, C. Fields, K. Karinhara, A. Agarwal IEEE Computer June 1990 Page 49 ~ 58. に各種ディレクトリ構成を含んだ説明が行われている。

【0008】

【発明が解決しようとする課題】 このうち(1)のスヌープ方式では、すべてのキャッシュ・メモリがバス上のすべてのアクセスを監視する。したがって、大規模なマルチ・プロセッサにはその適用が難しいという問題がある。このような問題を避けるためにはキャッシュ・メモリを2段以上に階層化するといったような方式が採られるが、こうするとプロセッサと主記憶装置の間での実際のデータ転送レートが低下してしまうという問題が発生する。

【0009】 これに対して(2)のディレクトリ方式では、キャッシュ・メモリのブロックサイズごとに主記憶側にディレクトリ情報を保持する必要がある。このた

め、主記憶容量の増加とともに、この情報の保持に必要な記憶素子の容量が膨大になる。したがって、このディレクトリ方式を用いて実用的なシステムを作成するのは困難であり、実験あるいは研究用のシステムが作成されるにとどまっている。

【0010】そこで本発明の目的は、経済的で大規模なマルチ・プロセッサを有するデータ処理装置を提供することにある。

【0011】

【課題を解決するための手段】請求項1記載の発明では、データ処理装置を、複数のプロセッサと、メモリと、それぞれのプロセッサごとに配置され前記メモリの一部領域のコピーを保持するキャッシュ・メモリと、スヌープ機構を有しこれらキャッシュ・メモリと前記メモリを結合するメモリ・バスと、このメモリ・バスに接続されたバス・インターフェース部とからそれぞれ構成される複数のプロセッサ・セグメントと、これらのプロセッサ・セグメントをこれらのバス・インターフェース部を介して接続する共通のシステム・バスとで構成している。そして、これらプロセッサ・セグメントごとのバス・インターフェース部には、同一のシステム・バスに接続された他のプロセッサ・セグメント内のキャッシュ・メモリに保持されている自己のプロセッサ・セグメント内のデータのアドレス情報を記憶するためのディレクトリを配置している。

【0012】すなわち請求項1記載の発明では、複数のプロセッサごとにキャッシュ・メモリを備えたプロセッサ・セグメントにおけるスヌープ機構を持ったメモリ・バス間をシステム・バスで結合し、自己のプロセッサ・セグメント外にキャッシュされている自己のメモリ・バス上のデータを記憶するディレクトリを、自己のバス・インターフェース部に配置したものである。

【0013】請求項2記載の発明では、データ処理装置を、複数のプロセッサと、メモリと、このメモリの一部領域のコピーを保持するキャッシュ・メモリと、スヌープ機構を有しこれら複数のプロセッサと、メモリおよびキャッシュ・メモリを結合するメモリ・バスと、このメモリ・バスに接続されたバス・インターフェース部とからそれぞれ構成される複数のプロセッサ・セグメントと、これらのプロセッサ・セグメントをこれらのバス・インターフェース部を介して接続する共通のシステム・バスとで構成している。そして、これらプロセッサ・セグメントごとのバス・インターフェース部には、同一のシステム・バスに接続された他のプロセッサ・セグメント内のキャッシュ・メモリに保持されている自己のプロセッサ・セグメント内のデータのアドレス情報を記憶するためのディレクトリを配置している。

【0014】すなわち請求項2記載の発明では、複数のプロセッサと、メモリおよびキャッシュ・メモリを結合し、スヌープ機構を持ったメモリ・バス間をシステム・

バスで結合し、自己のプロセッサ・セグメント外にキャッシュされている自己のメモリ・バス上のデータを記憶するディレクトリを、自己のバス・インターフェース部に配置したものである。

【0015】請求項3記載の発明では、データ処理装置を、複数のプロセッサと、メモリと、このメモリと接続されその一部領域のコピーを保持するキャッシュ・メモリと、スヌープ機構を有しこれら複数のプロセッサとキャッシュ・メモリとを結合するメモリ・バスと、このメモリ・バスに接続されたバス・インターフェース部とからそれぞれ構成される複数のプロセッサ・セグメントと、これらのプロセッサ・セグメントをこれらのバス・インターフェース部を介して接続する共通のシステム・バスとで構成している。そして、これらプロセッサ・セグメントごとのバス・インターフェース部には、同一のシステム・バスに接続された他のプロセッサ・セグメント内のキャッシュ・メモリに保持されている自己のプロセッサ・セグメント内のデータのアドレス情報を記憶するためのディレクトリを配置している。

【0016】すなわち請求項3記載の発明では、複数のプロセッサとキャッシュ・メモリとを結合しスヌープ機構を持ったメモリ・バス間をシステム・バスで結合し、自己のプロセッサ・セグメント外にキャッシュされている自己のメモリ・バス上のデータを記憶するディレクトリを、自己のバス・インターフェース部に配置したものである。

【0017】

【実施例】以下実施例につき本発明を詳細に説明する。

【0018】図1は本実施例におけるデータ処理装置の構成を表わしたものである。このデータ処理装置は、システム・バス11と、これに接続されたプロセッサ・セグメント12₁、12₂、……12_iから構成されている。本実施例でそれぞれのプロセッサ・セグメント12₁、12₂、……12_iは、同一の構成をしているので、次に第1のプロセッサ・セグメント12₁についてその構成を代表的に説明する。なお、この明細書では特に対象を限定して説明する必要がある場合を除いてデータ処理装置の各構成部品の添字を省いた形で説明を行うことにする。

【0019】第1のプロセッサ・セグメント12₁のメモリ・バス21₁には、3つのCPU22A₁、22B₁、22C₁が対応するキャッシュ・メモリ23A₁、23B₁、23C₁を介して接続されている。メモリ・バス21₁にはプログラムやデータを格納したメモリ24₁も接続されている。各プロセッサ・セグメント12₁、12₂、……12_i上のメモリ24₁は、それぞれ別のアドレスを持っており、全メモリ24₁、24₂、……24_iは、単一のアドレス空間上にマッピングされるようになっている。

【0020】更に、このメモリ・バス21₁にはシステ

ム・バス11と接続されたバス・インターフェース(BIF)25、も接続されている。バス・インターフェース25には、自己のメモリ・バス21、上のメモリ24、内のデータが外部のキャッシュ・メモリ内に保持されていることを記憶するためのディレクトリ26、が接続されている。

【0021】さて、このような構成のデータ処理装置でメモリ・バス21を介して行われるメモリ・アクセスは、通常のスヌープ方式によるバス・プロトコルが用いられる。(1)のスヌープ方式についての前記した先行

信号名	定義
AD [63:0]	アドレス、データ・マルチプレックス・バス
AS*	アドレス・ストローブ
ACK*	アクノリッジ
Err*	エラー・アクノリッジ
Shr*	シェア (データが複数のキャッシュ・メモリに保持されている)
OWN*	オーナー (データがキャッシュ・メモリ上で更新されたことを示す)
CLK	クロック信号

【0024】このようなバス信号の他に、各プロセッサ間でバスの使用権の調停を行うためのアービトレーション用の信号が必要であるが、これについての説明は省略する。なお、表1の信号名の箇所に示した“*”は、負論理の信号であることを表わす記号である。また、“AD [63:0]”とは、アドレスおよびデータがマルチプレックスされた64ビットのバスであることを示している。“AS*”は、C22あるいはキャッシュ・メモリ

バス・アドレス・バス	信号名	
AD [31:0]	ADR [31:0]	32ビットのアドレスが出力される
AD [55:32]	—	未使用
AD [59:56]	TYPE [3:0]	アクセス・コマンドのタイプ
AD [63:60]	ID [3:0]	バス・バス上のデバイス識別コード

【0026】“ACK*”は、アクセスが完了したことを知らせる信号であり、バス・スレーブから出力される。Err*は、アクセスが異常終了したことを知らせる信号である。ACK*とErr*が同時に出力される場合をR&R (Relinquish and Retry) と呼ぶ。この場合、メモリ・バス21の使用を管理する管理者としてのバス・マスタは、一旦バスの使用権を開放した後に再びアクセスをやり直す。この機構により、バス使用権の取り合いによるデッド・ロックを回避することができる。

【0027】“Shr*”は、複数のキャッシュ・メモリ23上にアクセス中のデータが保持されている信号である。この信号は、全キャッシュ・メモリ23からオー

技術に示されるように、これについては各種のプロトコルを考えることができる。本実施例では、キャッシュ・メモリ23の書き込み時に、他のキャッシュ・メモリ23上のエントリを無効化する“Write Invalidate”方式を用いることにする。

【0022】次の表1は、メモリ・バス21で用いられる信号を示している。

【0023】

【表1】

23がAD [63:0]上にアドレス情報を出力したことを示す信号である。この“AS*”が出力されたときを、アドレス・フェーズと呼ぶ。このときAD [63:0]上には次の表2に示すように、アクセスのための情報が出力されるものとする。

【0025】

【表2】

40 プン・コレクタ出力によってドライブされる。メモリ・バス21上のキャッシュ・メモリ23は、バス上のアクセスを監視し、自分のキャッシュ・メモリ23内に保持されているアクセスを検知した場合、この信号を出力するようになっている。

【0028】“OWN*”は、アクセス中のデータが別のキャッシュ・メモリ23上で更新されていることを示す信号である。この信号は、更新されたデータを保持するキャッシュ・メモリ23から出力される。この場合、メモリ24上のデータは最新のものではないので、このデータはキャッシュ・メモリから返される。CLKは、50 メモリ・バス21上の同期クロックである。

【0029】次に、表2に示したアドレス・フェーズでの情報について説明する。ADR [31:0] は、アクセス対象となるアドレスを指定するフィールドである。TYPE [3:0] は、アクセスするタイプを指定するフィ

TYPE [3:0]	アクセス・タイプ
0000	ライト (WR)
0001	リード (RD)
0010	コヒーレント・インバリデイト (CI)
0011	コヒーレント・リード (CR)
0100	コヒーレント・リードでインバリデイト (CRI)
0101~1111	未使用

【0031】アクセス・タイプの説明

【0032】表3における“WR”は、CPU22とキャッシュ・メモリ23からメモリ24に対する書き込みを意味し、更新されたキャッシュ・エントリのリプレイス時の書き戻し等に使用される。“RD”は、キャッシュの対象とならないメモリ・エリアへの読み出しを意味し、キャッシュ・メモリ23のスヌープ動作の対象外である。“CI”は、すべてのキャッシュ・メモリ23へのエントリの無効化要求であり、キャッシュ・メモリ23がこのアドレスのコピーを保持していた場合には、そのエントリが無効化される。

【0033】“CR”は、キャッシュ対象エリアへの読み出しを意味する。他のキャッシュ・メモリ23内にこのアドレスのデータが保持されている場合、そのキャッシュ・メモリ23はSHR*を出力する。また、他のキャッシュ・メモリ23上でデータが更新された場合には、そのキャッシュ・メモリ23はSHR*とOWN*信号を出力して更新されたデータを返送する。この場合、OWN*信号によって、メモリ24は読み出しの動作を行わない。

【0034】“CRI”は、読み出しとエントリの無効化を同時に行うアクセスを意味する。このアドレスを保持するキャッシュ・メモリ23は、そのエントリを無効化する。他のキャッシュ・メモリ23上でデータが更新された場合には、OWN*信号を出力し、更新されたデータを返した後に、そのエントリを無効化する。

【0035】バス・シーケンスの説明

【0036】図2は、以上のようなメモリ・バスの構成による実際のバス・アクセスのシーケンスを表わしたものである。このうち同図(a)は通常のRDサイクル(シーケンス)を表わしている。このRDシーケンスでは、前記したバス・マスタがアドレス情報をADに出力し、AS*をこれに応じて出力すると、同じく前記した

ールドであり、次の表3のようにデコードされる。ID [3:0] は、バス上のデバイスIDである。

【0030】

【表3】

バス・スレーブがデータを返してACK*を出力するようになっている。

【0037】同図(b)は、WRサイクル(シーケンス)を表わしたものである。バス・マスタがAS*を出力したと同時にアドレス情報がAD上に出力され、続いて書込データが出力される。バス・スレーブは書き込みが完了した時点でACKを返し、バス・マスタは次の書込データを出力する。

【0038】同図(c)は、CRサイクル(シーケンス)を表わしたものである。この図には他のキャッシュ・メモリ23からOWN*信号が出力された場合を示してある。この場合、データはOWN*信号を出力したキャッシュ・メモリ23から替えされることになる。

【0039】この図2に示したように、メモリ・バス21のアクセスは32バイト単位(64ビットバス=8バイト×4バス転送)で行われるものとする。また、これに伴って、各キャッシュ・メモリ23のブロック・サイズは32バイトであるものとする。

【0040】キャッシュ・コンシステンシーについての説明

【0041】以上説明したバイト・アクセスを用いて、メモリ・バイト21上のキャッシュ・メモリ23は常に自分がストアしているキャッシュ・エントリが他のキャッシュ・メモリ23と共有のものであるかどうかを管理し、データの不一致が発生しないように制御を行う。

【000★】図3は、キャッシュ・エントリがCPUおよびメモリ・バスの動作に対して取るべき状態遷移を示したものである。この図の中で示した(1)～(14)の記号はキャッシュ・メモリ23の状態であり、これは次の表4のように定義される。

【0042】

【表4】

状態	定義
Invalid	キャッシュ・エントリが無効
Clean Exclusive	データは更新されてなく、このキャッシュ・メモリだけにデータが保持されている
Clean Shared	データは更新されてなく、他のキャッシュ・メモリにもデータを共有している
Owned Exclusive	データは更新されており、このキャッシュ・メモリだけにデータが保持されている
Owned Shared	データは更新されており、他のキャッシュ・メモリもデータを共有している

【0043】この図3内の矢印は、各状態からの遷移を表わしたものである。次の表5～表7は各遷移トリガを示している。

【0044】
【表5】

番号	遷移トリガ	説明
(1)	CPUのリード	CPUのリードがミスヒットした場合、キャッシュ・メモリはメモリ・バスに対してCRを行う。このときSHR*信号が出力されなかった場合には、エントリはClean Exclusiveとなる。
(2)	CPUのリード	CPUのリードがミスヒットし、キャッシュ・メモリはCRを実行する。このときSHR*信号が出力された場合、エントリはClean Sharedとなる。
(3)	CPUのライト	CPUのライトがミスヒットした場合、キャッシュ・メモリはCRIを行って、最新データを読み出すと同時に、他のキャッシュ・メモリに書き込まれた内容を無効にする。その後、データを更新してOwned Exclusiveになる。
(4)	CPUのライト	CPUがClean Exclusiveのエントリへのライトを行った場合、データを更新し、エントリはOwned Exclusiveとなる。
(5)	CPUのライト	CPUがClean Sharedのエントリへのライトを行った場合、キャッシュ・メモリはメモリ・バスに対してCIを行って、他のキャッシュ・メモリのコピーを無効にした後、データを更新しOwned Exclusiveとなる。

【0045】

【表6】

番号	遷移トリガ	説明
(6)	バス上のCR	バス上のCRがClean Exclusiveのエントリにヒットしたとき、キャッシュ・メモリはSHR*を出力し、エントリはClean Sharedになる。
(7)	バス上のCR	バス上のCRがClean Sharedのエントリにヒットしたとき、キャッシュ・メモリはSHR*を出力する。状態は不変。
(8)	バス上のCR	バス上のCRがOwned Exclusiveのエントリにヒットしたとき、キャッシュ・メモリはSHR*とOWN*信号を出力して、キャッシュ・メモリ内のデータを返す。エントリはOwned Sharedになる。
(9)	バス上のCR	バス上のCRがOwned Sharedのエントリにヒットしたとき、キャッシュ・メモリはSHR*とOWN*信号を出力し、キャッシュ・メモリ内のデータを返す。状態は不変。
(10)	バス上のCRI	バス上のCRIがClean Exclusiveのエントリにヒットした場合、そのエントリはInvalidにされる。
(11)	バス上のCI、CRI	バス上のCI、CRIがClean Sharedのエントリにヒットした場合、そのエントリはInvalidにされる。

【0046】

【表7】

番号	遷移トリガ	説明
(12)	バス上のCI、CRI	バス上のCI、CRIがOwned Sharedのエントリにヒットした場合、そのエントリはInvalidにされる。CRIの場合には、OWN*信号を出力し、データをマスタに返した後、Invalidになる。
	コピー・バック	エントリが他のアドレスをキャッシュするために必要な場合、更新されたデータをメモリに書き戻し、エントリはInvalidとなる。
(13)	CPUのライト	CPUがOwned Sharedのエントリにライトを行った場合、キャッシュ・メモリはメモリ・バスに対してCIを行って、他のキャッシュ・メモリのコピーを無効化した後、データを更新してOwned Exclusiveとなる。
(14)	バス上のCRI	バス上のCRIがOwned Exclusiveのエントリにヒットした場合、キャッシュ・メモリはOWN*信号を出力して、データを返し、エントリをInvalidにする。
	コピー・バック	コピー・バック時は、更新されたデータをメモリに書き戻して、エントリはInvalidとなる。

【0047】以上の制御シーケンスによって、キャッシュ・メモリ23上のデータが更新される場合、唯一のキャッシュ・メモリ23にのみそのデータが存在することが保証され、キャッシュ・メモリ23間のデータの不一致が避けられる。

【0048】以上説明したスヌープ方式の技術は公知のものであり、すでに多くの実システムが存在している。したがって、以上の説明は次に述べるシステム・バス11の動作の理解の手助けとして行ったものである。

【0049】バス・インターフェースの説明

【0050】各メモリ・バス21上のキャッシュ・メモリ24は、以上説明したように通常のスヌープ機構を持ったマルチ・プロセッサ・システムとして動作する。こ

れに対して、バス・インターフェース25（図1）は、メモリ・バス21に対して1つのキャッシュ・メモリであるかのように振る舞いながら、全セグメントを単一空間のシェアド・メモリ・マルチ・プロセッサ・システムとして動作させる。

【0051】CPU22は命令あるデータのアクセスを行うとき、これが自己のプロセッサ・セグメント内のキャッシュ・メモリ23あるいはメモリ24上に存在する場合には、これを読み出すことは当然である。これ以外の場合、各バス・インターフェース25は、システム・バス11を介して他のプロセッサ・セグメント12内のバス・インターフェース25に要求を出すことになる。

この相手側のバス・インターフェース25は、自分のメ

メモリ・バス21上のデータが他のプロセッサ・セグメント12内のメモリ・バス21上のキャッシュ・メモリ23に保持されていることをディレクトリ26上に記憶しておくことによって、キャッシュ・コンシステンシーを保つ。

【0052】ディレクトリ構造の説明

【0053】通常のディレクトリ方式では、メモリ全体のブロックに1つずつディレクトリがある。本実施例のディレクトリ26は、限られた数のエントリを持たない、いわゆるキャッシュ的な動作を行う。したがって、あるメモリ・バス21から同時に外部のキャッシュ・メモリ23に保持できるデータの数には制限がある。

【0054】ここで、このディレクトリ26が1024

名称	定義
TAG [16:0]	エントリ内に保持されているブロックのアドレス・タグ (ADR [31:15] の値)
SID [3:0]	このブロックをキャッシュしているバス・インターフェースの識別コード
Valid	このエントリが有効かどうかを示すビット
Dirty	このブロックが外部キャッシュ・メモリ上で更新されたことを示すビット
Multi	このブロックが複数のバス・インターフェースのキャッシュ・メモリに保持されていることを示すビット

【0057】ここでSID [3:0] は、各バス・インターフェース25ごとにユニークに割り当てられる識別コードを保持するためのフィールドである。これは、先に示したメモリ・バス21上のデバイス・コードとは別のものである。

【0058】次にフィールドの値と定義について説明する。

【0059】(イ) Valid = 0 のとき、このエントリは無効であり、残りのフィールドは意味を持たない (Invalid)。

【0060】(ロ) Valid = 1, Dirty = 0, Multi = 0 のとき、このエントリで示されるデータ・ブロックが、SID [3:0] で示されるバス・インターフェース25上のキャッシュ・メモリ23に保持されている。キャッシュ・メモリ23上のデータは更新されていない (Clean Single状態)。

【0061】(ハ) Valid = 1, Dirty = 0, Multi = 1 のとき、このエントリのデータ・ブロックは、複数のバス・インターフェース25上のキャッシュ・メモリ23に保持されている。これは、同一のバス・インターフェース25上の複数のキャッシュ・メモリ23A~23Cではなく、あくまでも別のメモリ・バス21上のキャッシュ・メモリ23である。この状態で、キャッシュ・

エントリ×4ウェイ (way) のセット・アソシエイティブ・キャッシュ構造をとることにする。先に説明したように、キャッシュ・メモリ23のブロック・サイズを32バイトとすると、表2に定めたADR [31:0] のアドレスは、ADR [4:0] がブロック内バイトオフセットを指し、ADR [14:5] が1024のキャッシュ・ラインを選ぶのに用いられる。残りのADR [31:15] がキャッシュ・メモリ23内に保持されるタグに分類される。

【0055】次の表8は、ディレクトリ26内の1エントリに保持されているデータを示している。

【0056】

【表8】

メモリ23上のデータは更新されていない (Clean Multiple状態)。この場合には、SID [3:0] の情報は意味を持たない。

【0062】(ニ) Valid = 1, Dirty = 1, Multi = 0 のとき、このエントリのデータはSID [3:0] で示されるバス・インターフェース25上のキャッシュ・メモリ23に保持され、データはキャッシュ・メモリ23上で更新されている (Dirty Single)。

【0063】(ホ) Valid = 1, Dirty = 1, Multi = 0 のとき、データはSID [3:0] のバス・インターフェース25上のキャッシュ・メモリ23で更新され、他のバス・インターフェース25上のキャッシュ・メモリ23にもコピーが保持されている (Dirty Multiple状態)。

【0064】システム・バス信号の説明

【0065】各バス・インターフェース25間を接続するシステム・バス11は、バス・マスタが発行した要求を処理するために、バス・スレーブが更に別のバス要求を発行する機能をもっている。次の表9に本実施例で用いられているシステム・バス信号を示す。

【0066】

【表9】

信号名	定義	出力	入力	タイ
SYAD[63:0]	アドレス・データ・マルチプレックス・バス	マスタ/スレーブ	マスタ, スレーブ	TS
MAS*	マスタ・アドレス・ストローブ	マスタ	スレーブ	TS
MACK*	マスタ・アドレス・マスク	スレーブ	マスタ	TS
MERR*	マスタ・エラー・アドレス・マスク	スレーブ	マスタ	TS
SAS*	スレーブ・アドレス・ストローブ	スレーブ	2次スレーブ	TS
SACK*	スレーブ・アドレス・マスク	2次スレーブ	マスタ, スレーブ	TS
SERR*	スレーブ・エラー・アドレス・マスク	2次スレーブ	マスタ, スレーブ	TS
SAVD*	スレーブ・アドレス・マスク・バース	スレーブ	マスタ	TS
IBSY*	インバリデーション・バース	スレーブ, 2次スレーブ	マスタ, スレーブ	OD
SBSY*	バス・マスタ・バース	マスタ	他のBIF	TS
ARB[5:00]	アービトレーション・バス	バス・マスタ	バス・マスタ	OD
ABS*	アービトレーション・ストローブ	バス・マスタ	他のBIF	OD
ABRQ*	アービトレーション・リクエスト	スレーブ	バス・マスタ	TS

【0067】ここで“SYAD [63:0]”とは、64ビット構成のアドレスやデータを時分割で転送するためのマルチプレックス・バスを指す。“MAS*”とは、システム・バス・マスタがSYAD [63:0]にアドレス情報を出して、マスタ・バス・トランザクションを開始したことを示す信号である。“MACK*”とは、システム・バス・スレーブがマスタ・バス・トランザクションの完了を示すための信号である。“MERR*”とは、システム・バス・スレーブがマスタにマスタ・バス・トランザクションのエラーの終了を通知するための信号である。

【0068】“SAS*”とは、システム・バス・スレーブが、マスタ・バス・トランザクションの処理のために、SYAD [63:0]にアドレス情報を出し、スレーブ・バス・トランザクションを開始したことを示す信号である。“SACK*”とは、スレーブ・バス・トランザクションのアクセス先である2次スレーブがトランザクションの終了を示すための信号である。“SERR*”とは、2次スレーブがスレーブ・バス・トランザクションのエラー終了を知らせる信号である。

【0069】“SAVD*”とは、スレーブがマスタに対して、2次スレーブからのSACK*およびSERR*の組み合わせデータをもって、マスタ・バス・トランザクションの終了とすることを知らせる信号である。

“IBSY*”とは、システム・バス11でのインバリデーション・リクエストの処理中であることを知らせる信号である。各バス・インターフェース25からオープン・ドレイン・ゲートにてドライブされ、全バス・インターフェース25上での処理が終了した時点でネゲートされ

る。

【0070】“SBSY*”とは、バス・マスタがバスを使用中であることを示す信号である。“ARB [5:0]”とは、アービトレーション・バスを示す。このバスは各バス・インターフェース25上のアービトレーション回路（後に図6で説明する。）を介してオープン・コレクタ・ゲートにてドライブされ、バス上の唯一のバス使用権者を選択する。

【0071】“ABS*”とは、アービトレーション・ストローブを示す。ARB [5:0]を使用したアービトレーション・サイクルの実施中であることを示している。各バス・インターフェース25は、ABS*が出力されていないことを検知した次のクロック・エッジからABS*を出力して、アービトレーション・サイクルを開始することができる。“ABRQ*”とは、アービトレーション・リクエストを示す。この信号は現在進行中のアービトレーション・サイクルを中断し、再度やり直しをリクエストするために用いられる。この信号を出力することができるのは、SBSY*とABS*とがともに出力されていることを検知した場合に限る。この信号を検知したアービトレーション参加者は、一旦、ABS*をネゲートして、再度アービトレーション・サイクルをやり直す。

【0072】バス・アドレス情報の説明

【0073】MAS*およびSAS*が出力されたとき、SYAD [63:0]上には次の表10に示すアドレス情報が出力される。

【0074】

【表10】

SYADバス	信号名	定義
SYAD[31:0]	ADR[31:0]	32ビットのアクセス・アドレス
SYAD[50:32]	—	未使用
SYAD[51]	MI	マルチ・インバリデート
SYAD[55:52]	TYPE[3:0]	コマンド・タイプ
SYAD[59:56]	TID[3:0]	ターゲット・ID
SYAD[63:60]	SID[3:0]	ソースID

【0075】ここで“ADR [31:0]”とは、32ビットのアクセス・アドレスが出力されることを示している。“MI”とは、インバリデートを要求する対象が、システム・バス11上の全バス・インターフェース25であることを示すビットである。このビットが有効になるのは、次に示す表11のSINおよびSTR Iコ

マンドのときだけである。TYPE [3:0]は、システム・バス11上のアクセス・タイプを示している。タイプは、次の表11のようにデコードされる。

【0076】

【表11】

TYPE [3:0]	タイプ
0000	ライト (SWR)
0001	リード (SRD)
0010	アクセス・リクエスト (SA)
0011	コヒーレント・リード (SCR)
0100	コヒーレント・リードかつアクセス (SCRA)
0110	インバリデート (SIN)
0111	ターゲット・リード (STR)
1000	ターゲット・リードかつインバリデート (STR I)
1001~1111	未使用

【0077】TID [3:0]とは、特定のバス・インターフェース25に対して、アクセスを指定するフィールドをいう。このフィールドが有効なアクセスは、SIN、STRおよびSTR Iのみである。ただし、SINとSTR Iアクセスで、MIビットが“1”の場合には、全バス・インターフェース25に対するインバリデート要求となる。SID [3:0]とは、バス・トランザクションを開始したバス・インターフェース25のIDを出力することを示している。

【0078】アクセス・タイプの説明

【0079】表11に示したアクセス・タイプは次のように定義される。

【0080】④ “SWR”は、システム・バス11経由で、他のメモリ・バス21上のメモリ24へデータを書き込む要求である。

【0081】④ “SRD”は、システム・バス11経由で、他のメモリ・バス21上のメモリ24へデータを読み出す要求である。

【0082】④ “SAR”は、他のメモリ・バス21上のデータへの書き込み権の要求である。

【0083】④ “SCR”は、外部メモリ・バス21上のデータに対するコヒーレント・リードを要求するリクエストである。キャッシュ・メモリ23上でデータが更新された場合には、最新のデータが返されなければならない。

【0084】④ “SCRA”は、外部メモリ・バス21上、データへのコヒーレント・リードと書き込み権を要求するものである。データがキャッシュ・メモリ23上で更新されていた場合、その最新のデータが返される。このとき、この更新されたデータについて、更新される前のデータのコピーを保持するすべてのキャッシュ・メモリ23の内容は、最新のデータとは異なることになるので無効化されなければならない。

【0085】④ “SIN”は、外部メモリ・バス21上のキャッシュ・メモリ23へのインバリデートを要求するものである。MIビットが“0”の場合、TID

【3:0】で指定されるバス・インターフェース25上のキャッシュ・メモリ23のみが対象となる。MIビットが“1”の場合、全てのバス・インターフェース25がインバリデートの処理を行う。

【0086】⑥“STR”は、外部メモリ・バス21上のキャッシュ・メモリ23からデータを読み出す要求である。TID【3:0】で指定されるバス・インターフェース25上のキャッシュ・メモリ23が読み出しの対象である。

【0087】⑦“STRI”は、STRとSINを同時に行う要求である。MIビットが“0”の場合、TID【3:0】のバス・インターフェース25のみが対象となる。MIビットが“1”の場合、TID【3:0】のバス・インターフェース25上のキャッシュ・メモリ23が読み出しの対象であり、他のバス・インターフェース25もインバリデート処理を行う。

【0088】以上のアクセス・タイプのうち⑥～⑧のみがスレーブ・バス・トランザクションに用いられる。

【0089】システム・バス・トランザクション・シーケンスの説明

【0090】図4および図5は、以上のシステム・バス信号を用いて行われるバス・トランザクション・シーケンスを説明するためのものである。バス・トランザクション・シーケンスは、次の規則に従って動作する。

【0091】①マスタ・バス・トランザクションは、MAS*の出力で開始され、MACK*（またはMERR*）にて終了する（図4（a））。

【0092】②SWR・マスタ・トランザクションでの書き込みデータは、アドレス・フェーズに引き続き連続して転送され、MACK*によるハンドシェイクは行わない。MACK*は全処理の終了時t₁に返される（図4（b））。

【0093】③SRD、SCR、SCRA、STRおよびSTRIのトランザクションにおけるスレーブ（または2次スレーブ）からの読み出しデータについては、MACK*（またはSACK*）によるハンドシェイクが行われる。バス転送は32バイトのみであるため、4回の転送完了にてトランザクションが終了する（図4（c））。

【0094】④マスタ・トランザクションの処理のため、スレーブはSAS*を用いて、スレーブ・トランザクションを開始することができる。スレーブ・トランザクションは、SAS*の出力で開始され、SACK*（またはSERR*）にて終了する（図4（d））。

【0095】⑤SINおよびSTRIのアクセス時に、MIが“1”の場合、バス・マスタを除いたすべてのバス・インターフェース25がインバリデートの対象となる。バス・インターフェース25はこの条件を検知したとき、直ちにIBSY*を出力し、各メモリ・バス21上でCI（コヒーレント・インバリデート）を実行す

る。マスタはIBSY*のネゲートを待ってから、SB SY*をネゲートし、バスを開放する（図5（e））。

【0096】⑥スレーブ・トランザクションを発行したスレーブは、SAVD*を出力することによって、2次スレーブからのSACK*（またはSERR*）をもって、MACK*（MERR*）とすることができる。これによって2次スレーブからの応答をマスタに直接引き渡すことができる（図5（f））。なお、図5（f）における時刻t₁は、マスタ・トランザクションの完了の時刻を表わしている。

【0097】以上のシーケンスに従って、各バス・インターフェース25はシステム・バス11上でのデータ転送を行う。

【0098】アービトレーション・シーケンスの説明

【0099】各バス・インターフェース25は、メモリ・バス21上のアクセスによってシステム・バス11によるアクセスが必要になったとき、バス・アービトレーションを行う。本実施例でのアービトレーションは、SB SY*、ABS*、ARB【5:0】およびABRQ*で行われる。以下アービトレーションの動作について説明するが、これらは本発明での特別な方式ではなく、公知の技術であり、ほじで説明するシステム全体の理解を容易にするためのものである。

【0100】バス使用権の必要なバス・インターフェース25は、ABS*がネゲートされたことを検知後、ARB【5:0】にアービトレーション・コードを出力し、ABS*をアサートしてアービトレーションに参加する。ARB【5:0】は、上位2ビットがプライオリティであり、下位4ビットに各バス・インターフェース25のIDが出力されるようになっている。これらはアービトレーション回路に入力される。

【0101】図6は、アービトレーション回路の構成を表わしたものである。アービトレーション回路41は、各位に対応したビットID【0】～ID【3】、PR【0】、PR【1】を入力する2入力オアゲート42₁～42₄、およびアンドゲート43₁～43₄を備えている。各アンドゲート43₁～43₄の出力端子にはオープン・コレクタ・ゲート44₁～44₄の入力側が配置されており、その出力側はインバータ45₁～45₄を介して対応する2入力オアゲート42₁～42₄のもう一方の入力端子に接続されている。また、このアービトレーション回路41では、各アンドゲート43₁～43₄にイネーブル信号が入力される他、アンドゲート43₁にはオアゲート42₁の出力が、またアンドゲート43₂にはアンドゲート42₁および42₂の出力が、更にアンドゲート43₃にはアンドゲート42₁、42₂および42₃の出力がそれぞれ入力されるようになっている。アンドゲート43₄および43₃についても同様に入力が増加している。そして、更に他のアンドゲート46には、イネーブル信号とオアゲート42₁、42₂、

～42: の各出力信号が入力され、WIN信号が出力されるようになっている。

【0102】この図6に示したアービトレーション回路41では、上位ビットより自己出力とバス・データを比較し、データが不一致のときにはそのビットより下位の出力を禁止するようになっている。バスはオープン・コレクタでドライブされるため、常にバス上では“0”出力が優先し、ARB〔5:0〕=“000000”が最も高いプライオリティを持つ。アービトレーションは、バスが安定状態に達するまで待ち、最終的に、この図6に示したアービトレーション回路41にWIN信号を得たバス・インターフェース25がバスの使用権を持つことになる。

【0103】ARB〔5:4〕の2ビットは、プライオリティで、4レベルのプライオリティをサポートする。最高プライオリティARB〔5:4〕=“00”は、後に説明するディレクトリ・エントリのインバリデート処理のために用いられる。ABRQ*信号は、システム・バス11のトランザクション処理中に、このインバリデート要求が発生したとき、現在決定している次のバス使用者を無効化し、再度アービトレーション・サイクルをやり直すために用いられる。

【0104】図7は、一連のアービトレーション・シーケンスを表わしたものである。サイクル“0”で、前のバス使用者がSB SY*を開放し、アービトレーションの勝者(WIN0)がSB SY*をサイクル“1”より出力してバスを使用し始める。これと同時に、WIN0はABS*およびARB〔5:0〕をネゲートする。サイクル“2”にて、バス要求を持つバス・インターフェース25は、ABS*のネゲートを検知し、ABS*および自己のアービトレーション値を出力して、次のアー

ビトレーション・サイクルを開始する。

【0105】サイクル“4”にて、勝者(WIN1)が決定するが、サイクル“5”でアービトレーションの再リクエスト(ABRQ*)が発生し、全バス・インターフェース25は、ABS*をネゲートし、再びアービトレーションをやり直す。サイクル“9”で新しい勝者(WIN2)が決定し、サイクル“11”からバスを使用し始める。

【0106】本実施例にこのアービトレーション方式を用いた理由は、(i)中央アービタのような特別な機構が必要なく、システムの拡張性が高い他、(ii)複数のプライオリティ・レベルが取り扱えるため、緊急の処理に対応可能である等による。もちろん、この方式を用いる必要は必ずしも存在せず、例えば通常用いられている各バス・ユーザごとの専用線と中央アービタによる方式でも構わない。

【0107】メモリ・バスに対するバス・インターフェースの動作

【0108】バス・インターフェース25は、以上説明したバスの動作に従って、キャッシュ・メモリ23間の記憶内容の不一致が発生しないように制御を行う。まず、自分のメモリ・バス21上のトランザクションに対して、どのように動作するかについて説明を行う。

【0109】表3で示したメモリ・バス21上のトランザクションに対して、バス・インターフェース25が動作する必要があるアドレス条件は、次の表12のようになる。これ以外のアドレスは、CPU22、キャッシュ・メモリ23およびメモリ24間のみで解決する。

【0110】

30 【表12】

条件	説明
External Clean (EC)	アクセス・アドレスが外部のメモリ・バスへのものであり、自己メモリ・バス上のキャッシュ・メモリが書き込み権を持っていない。(OWN*が出力されなかった)
External Dirty (ED)	アクセス・アドレスが外部のメモリ・バスへのものであり、自己メモリ・バス上のキャッシュ・メモリが書き込み権を持っている。(OWN*が出力された)
Hit Clean (HC)	アクセス・アドレスがディレクトリに登録されており、かつ Dirtyビットはセットされていない。(つまり、書き込み権は外部キャッシュ・メモリに譲られていない)
Hit Dirty (HD)	アクセス・アドレスがディレクトリに登録されており、かつ Dirtyビットがセットされている。(書き込み権が外部キャッシュ・メモリに譲られている)

【0111】表3のメモリ・バス・トランザクションと、表12のアドレス条件に対して、バス・インターフェース25は次の表13および表14に示す動作を行

う。

【0112】

【表13】

バス・バス 7777	7777 条件	バス・インターフェース動作
WR	EC	システム・バスへSWR要求
	ED	発生しない
	HC	発生しない
	HD	発生しない
RD	EC	システム・バスへのSRD要求
	ED	発生しない
	HC	発生しない
	HD	発生しない
CI	EC	システム・バスへのSA要求
	ED	システム・バスへのSA要求
	HC	システム・バスへのSIN要求
	HD	システム・バスへのSIN要求

【0113】

【表14】

バス・バス 7777	7777 条件	バス・インターフェース動作
CR	EC	バス・バス・SRR出力、システム・バスへSCR要求
	ED	バス・バス・SRR出力後、何れか(0-10-11-12)を返す
	HC	バス・バス・SRR出力後、何れか(12-13)を返す
	HD	バス・バス・SRR出力、システム・バスへSTR要求
CRI	EC	システム・バスへのSCRA要求
	ED	何も返さない(0-10-11-12)を返す、書き込み開始移動
	HC	システム・バスへのSIN要求
	HD	バス・バス・SRR出力、システム・バスへのSTR要求

【0114】 以上のように振る舞うことで、バス・インターフェース25はメモリ・バス21上からは1つのキャッシュ・メモリ23のように見える。

【0115】 バス・インターフェースのシステム・バスに対する動作

【0116】 表13および表14のような動作によって、各バス・インターフェース25はシステム・バス1

1上に表11に示すタイプのトランザクションを発生させる。これに対して、要求を受ける側のバス・インターフェース25上のディレクトリ条件は、次の表15のものが考えられる。

【0117】

【表15】

条件	説明
Miss Bit (M B)	要求アドレスのエントリは、スレーブ側のディレクトリ内に存在しない。
Clean Single (C S)	要求アドレスのエントリが、スレーブ側のディレクトリ内に存在し、(Dirty, Multi) = (0, 0)
Clean Multi (C M)	要求アドレスのエントリが、スレーブ側のディレクトリ内に存在し、(Dirty, Multi) = (0, 1)
Dirty Single (D S)	要求アドレスのエントリが、スレーブ側のディレクトリ内に存在し、(Dirty, Multi) = (1, 0)
Dirty Multi (D M)	要求アドレスのエントリが、スレーブ側のディレクトリ内に存在し、(Dirty, Multi) = (1, 1)

【0118】ここで、表11のトランザクション・タイプのうち、SIN、STRおよびSTRIは、自己メモリ・バス21のエリアではなく、アドレス・フェーズのTIDおよびMIフィールドによって動作が定まる。次

の表16はこれを表わしたものである。

【0119】

【表16】

アクセス	自己TID	MI	動作
SIN	Yes	—	メモリ・バスへC1実行
	No	0	何もしない
	No	1	メモリ・バスへC1実行
STR	Yes	—	メモリ・バスへCR実行
	No	0	何もしない
	No	1	発生しない
STRI	Yes	—	メモリ・バスへのCRI実行
	No	0	何もしない
	No	1	メモリ・バスへのC1実行

【0120】それ以外のアクセス・タイプについては、自己メモリ・バス21のアドレスに対し、表14のディレクトリ条件に対して、次の表17および表18のよう

に動作する。

【0121】

【表17】

アクセス タイプ	ディレクトリ 条件	動作
SWR	MH	自己メモリ・バスへのWR実行
	CS CM	発生しない 発生しない
	DS	自己メモリ・バスへのWR実行、ディレクトリ中の無効化
	DM	自己メモリ・バスへのWR実行、Dirty Bitのクリア
SRD	MH	自己メモリ・バスへのRD実行
	CS CM DS DM	発生しない 発生しない 発生しない 発生しない
SA	MH	発生しない
	CS	メモリ・バスへのCI, (D, M) = (1, 0)
	CM	システム・バスへのSIN要求 (MI=1, スレーブ) メモリ・バスのCI, (D, M) = (1, 0)
	DS	発生しない
	DM	システム・バスへのSIN要求 (MI=1) メモリ・バスのCI, (D, M) = (1, 0)

【0122】

【表18】

アクセス タイプ	ディレクトリ 条件	動作
SCR	MH	新エントリ作成、メモリ・バスのCR実行、 (D, M) = (0, 0)
	CS	メモリ・バスへのCR実行、 (D, M) = (0, 1) / (0, 0) (##)
	CM	メモリ・バスへのCR実行
	DS	システム・バスへのSTR実行、 (D, M) = (1, 1)
	DM	システム・バスへのSTR実行
SCRA	MH	新エントリの作成、メモリ・バスへのCRI実行、 (D, M) = (1, 0)
	CS	システム・バスへのSIN要求、メモリ・バスへの CRI実行、(D, M) = (1, 0) (##)
	CM	システム・バスへのSIN要求 (MI=1)、 メモリ・バスへのCRI実行、(D, M) = (1, 0)
	DS	システム・バスへのSTRI要求、SAVD*出力、 メモリ・バスへのCI実行、(D, M) = (1, 0)
	DM	システム・バスへのSTRI要求 (MI=1)、 SAVD*出力、メモリ・バスCI実行、 (D, M) = (1, 0)

【0123】表18において、(＃)の箇所については、システム・バス11へのSINは、SIDと、エントリ内のIDが一致した場合には不要である。また、(##)の箇所については、SIDとエントリ内のIDが一致した場合には、Multiビットはセットしない。

い。

【0124】ところで、表17および表18においては、新エントリを作成する場合、4ウェイ・セット・アソシエイティブの構成をとる。ディレクトリには、空がない場合が発生する。この場合には、4つのエントリか

ら1つを選び、そのエントリを無効化する必要がある。なお、選択にはランダム、LIFO（後入れ先出し）、LRU（日本語名あるいはフルネーム？？？）等の各種の方法を採ることができる。エントリの無効化の操作は、バス・インターフェース25内に設けられたインバリデート・ペンディング・バッファ（IPB）を用いて行われる。以下にその処理手順を示す。

【0125】(a) 選ばれたエントリの内容が、インバリデート・ペンディング・バッファにコピーされる。

【0126】(b) インバリデート・ペンディング・バッファのインバリデートは、アービトレーションの最高プライオリティを持つ。インバリデート・ペンディング・バッファにエントリがコピーされた場合、ABRQ*を用いてアービトレーションを再度行い、確実に現在処理中の次のバス使用権がインバリデート・ペンディング・バッファ処理に渡るようにする。

【0127】(c) インバリデート・ペンディング・バッファ上のエントリは、メモリ・バス21上のトランザクションをスヌープする機能を持つ。メモリ・バス21上のCRまたはCRIがエントリにヒットしてDビットが“1”の場合には、バスへSHR*およびOWN*を出力し、メモリが応答するのを禁止した後、先に説明したR&Rアクノリッジを返し、アクセスのリライトを要求する。この操作は、インバリデートが終了するまで行

われ、インバリデート・ペンディング・バッファ上のエントリが無効になった後は、通常のメモリ・バス上のメモリ・アクセスとなる。

【0128】(d) インバリデート・ペンディング・バッファ上のエントリのDirtyが“0”の場合には、システム・バス11に対してSIN要求を出力する。Dirtyが“1”の場合、システム・バス11にSTRI要求を出し、更新されたデータを読み取り、メモリ・バス21上のメモリ24にWRで書き戻す。

【0129】以上により、新しいエントリの作成のための旧エントリは、次のシステム・バス・トランザクションで確実にインバリデートされ、それぞれのキャッシュ・メモリ23間でのデータの不一致等の不都合は生じない。

【0130】これまで、バス・インターフェース25の動作を中心に説明を行った。次にディレクトリの状態遷移について説明する。

【0131】ディレクトリ状態遷移の説明

【0132】図8は、ディレクトリの1エントリの状態遷移を表わしたものである。この図に示した各矢印での動作を次の表18～表20に示す。

【0133】

【表19】

番号	トリガ	説明
(1)	SCR	システム・バスからのSCRが、ディレクトリに存在しなかった場合、新しいエントリを作り、Clean Singleとし、メモリからのデータをマスタに返す。
(2)	SCRA	システム・バスからのSCRAがディレクトリに存在しなかった場合新しいエントリを作り、Dirty Singleとし、メモリ・バスへCRIを行ない、データをマスタに返す。
(3)	SCR	システム・バスからのSCRAがClean Singleで存在し、SIDがエントリ内のIDと一致した場合、Clean Singleのままとし、メモリ・バス上の別のキャッシュからのCR時に発生する。
(4)	SCR	システム・バスからのSCRがClean Singleで存在し、SIDが不一致の場合、Clean Multiとし、メモリ・バスCRのデータをマスタに返す。
(5)	SCR	システム・バスからのSCRが、Dirty Singleで存在した場合（IDは一致し得ない）、Dirty Multiとしシステム・バスへSTRのスレーブ・トランザクションを要求し、SAVD*を出力して、2次スレーブからのデータをマスタに返す。

【0134】

【表20】

番号	トリガ	説明
(6)	SCR	システム・バスからのSCRがClean Multi で存在した場合エントリは、Clean Multi のままで、メモリ・バスCRのデータをマスクに返す。
(7)	SCR	システム・バスからのSCRが、Dirty Multi で存在した場合エントリは、Dirty Multi のままで、システム・バスへSTRのスレープ・トランザクションを要求し、SAVD*を出力して2次スレープからのデータをマスクに返す。
(8)	WR	システム・バスからのWAが、Dirty Multi で存在した場合、エントリをClean Multi とし、データをメモリへWAで書きもどす。
(9)	SA	システム・バスのSAが、Clean Singleで存在した場合、メモリ・バスにC1を行ない、エントリをDirty Singleとする。
	SCRA	システム・バスのSCRAがClean Singleで存在した場合、IDが不一致の場合、SINスレープ・トランザクションを行ない、エントリをDirty Singleとしメモリ・バスCRIデータをマスクに返す。
(10)	SA	システム・バスのSAがClean Multi で存在した場合、MI=1で、SINスレープ・トランザクションを要求し、メモリ・バスにC1を行ない、エントリをDirty Singleとする。
	SCRA	システム・バスのSCRAがClean Multi で存在した場合、MI=1で、STR1スレープ・トランザクションを実行し、SAVD*を出力して、2次スレープからのデータをマスクに返し、メモリ・バスにC1を行ない、エントリをDirty Singleとする。

【0135】

【表21】

番号	トリガ	説明
(11)	SA	システム・バスのSAが、Dirty Multi で存在した場合、MI=1で、SINスレーブ・トランザクションを行ない、メモリ・バスにCIを行ない、エントリをDirty Singleとする。
	SCRA	システム・バスのSCRAがDirty Multi で存在した場合、MI=1で、STRスレーブ・トランザクションを発行し、SAVD*を出力して、2次スレーブからのデータをマスクに返す。メモリ・バスにCIを行ない、エントリをDirty Singleとする。
(12)	メモリ・バス CI, CR I	メモリ・バスのCI, CR IがClean Singleエントリにヒットした場合、システム・バスSINを行ない、エントリを無効化する。
	ディレクトリ リアルメント	新しいディレクトリ・エントリのために、Clean Singleエントリを無効化する場合、システム・バスSINを行う。
(13)	メモリ・バス CI, CR I	メモリ・バスのCI, CR IがClean Multi エントリにヒットした場合、MI=1でシステム・バスSINを行ない、エントリを無効化する。
	ディレクトリ リアルメント	Clean Multi エントリを無効化する場合MI=1でシステム・バスSINを行う。
(14)	メモリ・バス CI	メモリ・バスのCIが、Dirty Multi エントリにヒットした場合、MI=1でシステム・バスSINを行ない、エントリを無効化する。
	メモリ・バス CR I	メモリ・バスのCR Iが、Dirty Multi エントリにヒットした場合、OWN*を出力して、メモリの応答を禁止し、MI=1でシステム・バスにSTR Iを行ない、データをメモリ・バスに返した後、エントリを無効とする。
	ディレクトリ リアルメント	Dirty Multi のエントリを無効化する場合、MI=1で、STR Iを行ない、データをメモリ・バスに書きもどす。
(15)	メモリ・バス CI	メモリ・バスのCIが、Dirty Singleのエントリにヒットした場合、システム・バスにSINを行ない、エントリを無効にする。
	メモリ・バス CR I	メモリ・バスのCR Iが、Dirty Singleのエントリにヒットした場合、OWN*を出力し、システム・バスSTR Iで得たデータをメモリ・バスに返し、エントリを無効にする。
	ディレクトリ リアルメント	Dirty Singleのエントリを無効化する場合、STR Iを行って、データをメモリ・バスに書きもどす。

【0136】 以上のような操作を行うことによって、メモリ・バス21上のみのスヌープ動作と同様に、キャッシュ・メモリ23上でデータが行進されるときに唯一のキャッシュ・メモリ23にのみそのデータが存在することが保証され、キャッシュ・メモリ23間でのデータの不一致が発生しない。これを図3に示したキャッシュ・メモリの状態遷移において、説明する。外部メモリ・バス21へのCR時には、必ずSHR*が出力されるので、(1)の遷移は発生せず、必ず(2)の遷移となる。従って、キャッシュ・メモリ23上での更新を検知することのできない(4)の遷移は発生しないことになり、必ず更新時に唯一のデータであることが保証されるためである。

【0137】 なお、実施例ではライト・インバリデート

(Write Invalidate) 方式のスヌープ機構を持ったメモリ・バスを用いたが、ライト・ブロードキャスト (Write Broadcast) 方式等、他のスヌープ機構にも本発明を適用することが可能である。この場合には、システム・バス上のプロトコル等に変更が必要であるが、外部キャッシュ・メモリに存在しているデータのディレクトリを管理して、キャッシュ・メモリ上のデータの不一致の発生を避けるという基本構成に変わりはない。

【0138】 また、実施例では64ビット幅のパラレル・バスを用いることにしたが、シリアル・バス等のように全く異なったバス構成に対しても本発明を適用することができる。更に、実施例ではキャッシュ・メモリを介してCPUをメモリ・バスに接続したが、プロセッサ・セグメント内のキャッシュ・メモリの配置についてはこ

れに限るものではない。これらについての変形例を次に説明する。

【0139】変形例

【0140】図9は、本発明の第1の変形例におけるデータ処理装置の構成を表わしたものである。この第1の変形例では各CPU22A～22Cに1つずつ対応するキャッシュ・メモリは存在せず、各CPU22A～22Cはメモリ・バス21に直接接続されている。メモリ・バス21にはこれらのCPU22A～22Cに共通するキャッシュ・メモリ23Dが配置されている。各プロセッサ・セグメント12_i～12_jはこのような変更点を有している。それぞれのプロセッサ・セグメント12_i～12_j内のバス・インターフェース25_i～25_jには、自己のメモリ・バス21_i～21_j上のメモリ24_i～24_j内のデータが外部のキャッシュ・メモリ内に保持されていることを記憶するためのディレクトリ26_i～26_jが接続されているのは先の実施例と同様である。

【0141】図10は、本発明の第2の変形例におけるデータ処理装置の構成を表わしたものである。この第2の変形例でも各CPU22A～22Cに1つずつ対応するキャッシュ・メモリは存在せず、各CPU22A～22Cはメモリ・バス21に直接接続されている。メモリ24は、これらのCPU22A～22Cに共通するキャッシュ・メモリ23Eを介してメモリ・バス21に接続されている。各プロセッサ・セグメント12_i～12_jはこのような変更点を有している。それぞれのプロセッサ・セグメント12_i～12_j内のバス・インターフェース25_i～25_jには、自己のメモリ・バス21_i～21_j上のメモリ24_i～24_j内のデータが外部のキャッシュ・メモリ内に保持されていることを記憶するためのディレクトリ26_i～26_jが接続されているのは先の実施例および第1の変形例と同様である。

【0142】

【発明の効果】このように本発明によれば、データ処理装置を複数のプロセッサ・セグメントとこれらを接続するシステム・バスで構成したので、それぞれのプロセッ

サ・セグメント内における各メモリ・バス上にローカルに存在するデータについては、システム・バスの介在なしに処理することができ、高速なアクセスが可能である。したがって、大規模なマルチ・プロセッサを構成した場合や、速度の遅いシステム・バスを採用した場合でも、ソフトウェアの最適化等の手法によってデータ処理装置の性能低下を最小限に抑えることができるという効果がある。

【図面の簡単な説明】

10 【図1】 本実施例におけるデータ処理装置の構成を表わしたブロック図である。

【図2】 本実施例のメモリ・バスの構成によるバス・アクセスのシーケンスを表わしたタイミング図である。

【図3】 キャッシュ・エントリがCPUおよびメモリ・バスの動作に対して取るべき状態遷移を示した説明図である。

【図4】 本実施例でシステム・バス信号を用いて行われるバス・トランザクション・シーケンスを表わした説明図である。

20 【図5】 本実施例でシステム・バス信号を用いて行われるバス・トランザクション・シーケンスを表わした説明図である。

【図6】 本実施例におけるアービトレーション回路の構成を表わした回路図である。

【図7】 本実施例における一連のアービトレーション・シーケンスを表わしたタイミング図である。

【図8】 本実施例におけるディレクトリの1エントリの状態遷移を表わした説明図である。

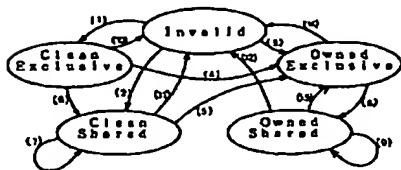
30 【図9】 本発明の第1の変形例におけるデータ処理装置の構成を表わしたブロック図である。

【図10】 本発明の第2の変形例におけるデータ処理装置の構成を表わしたブロック図である。

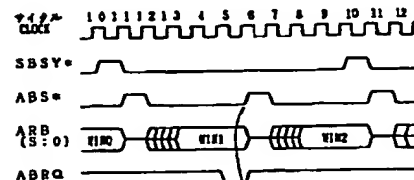
【符号の説明】

11…システム・バス、12…プロセッサ・セグメント、21…メモリ・バス、22…CPU、23…キャッシュ・メモリ、24…メモリ、25…バス・インターフェース

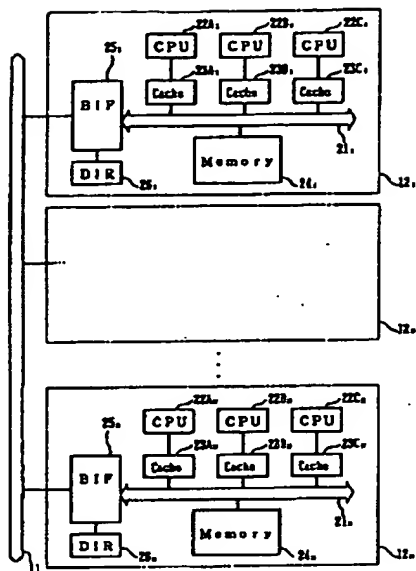
【図3】



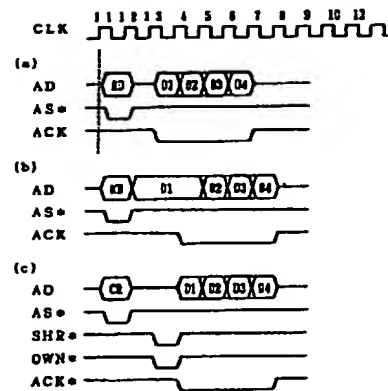
【図7】



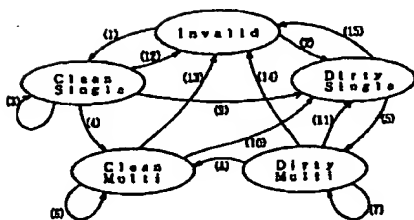
【図1】



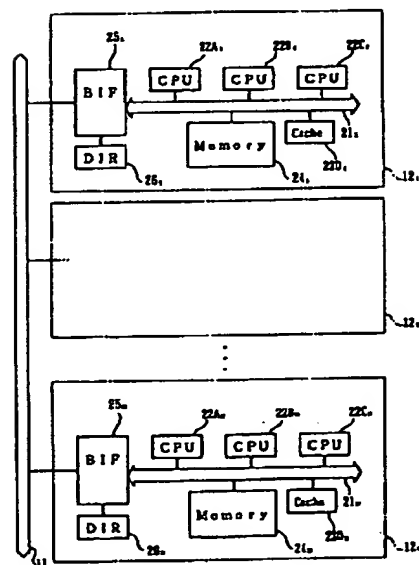
【図2】



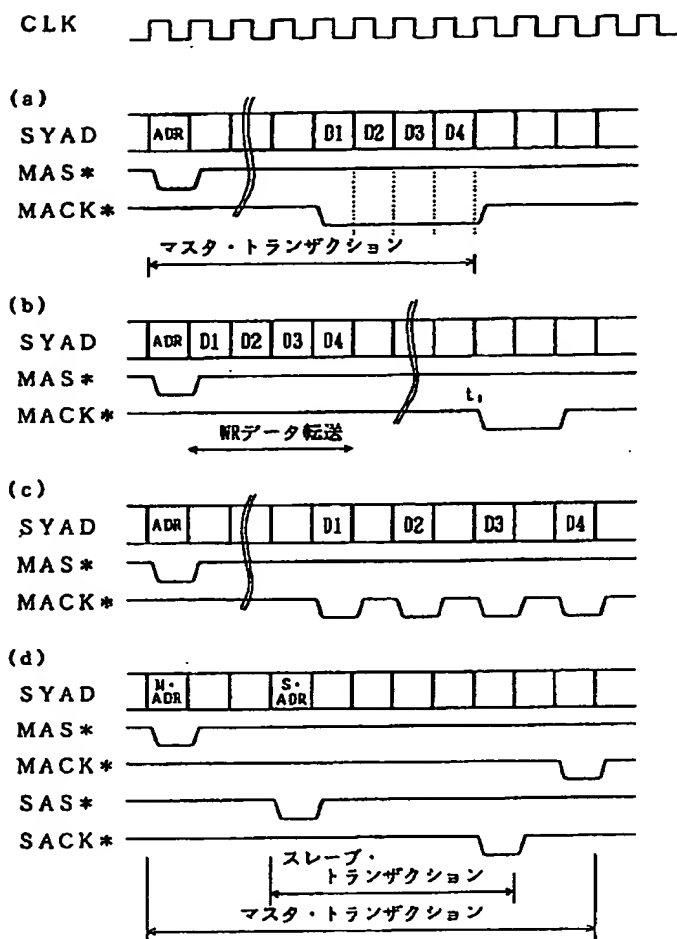
【図8】



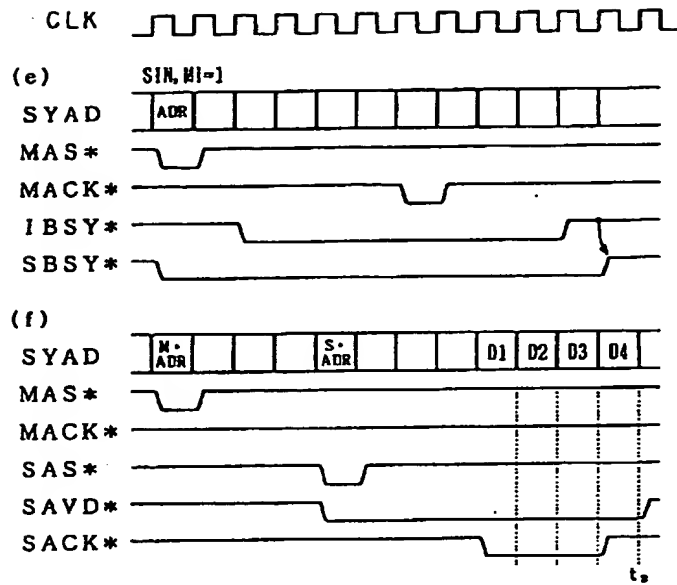
【図9】



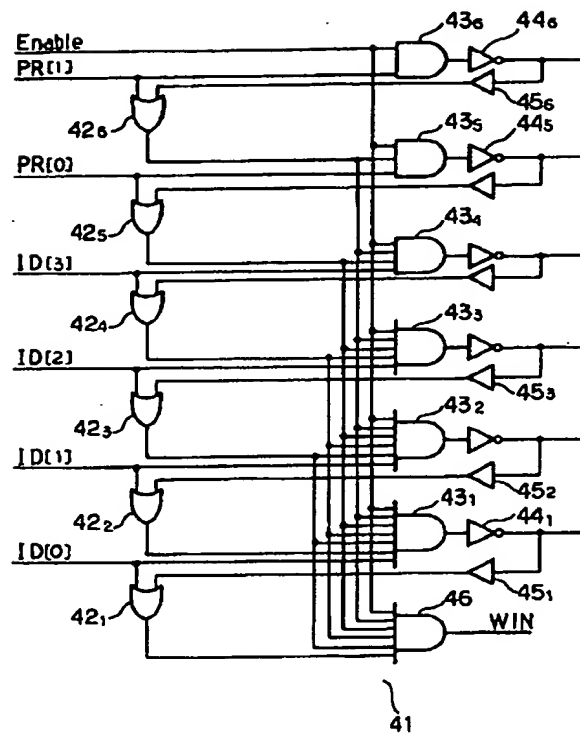
【図4】



【図5】



【図6】



【図10】

